

主要特点

Trimble最新的全站仪平台，其灵活性可在诸多应用中得到利用

更加广泛的业务机会具有完全的系统支持，可运用于诸如监测等特殊工程任务中

MagDrive磁驱技术可获得最高速度和最高效率

MultiTrack™多目标跟踪技术可提供被动和主动跟踪选择



Trimble® S8全站仪是Trimble最先进的全站仪，专门为测量应用和特殊工程应用而设计，具有卓越的性能。Trimble S8可给出1"角度精度和1 mm + 1 ppm的EDM精度，同时还具有许多可提高效率和生产率特性。

最先进的全站仪平台

Trimble S8仪器建立在Trimble最新的全站仪平台基础之上。无论是测量应用还是特殊工程应用，您都能从这种最新的光学技术中获益，提高生产率。

例如：Trimble® MagDrive™磁驱伺服技术可确保Trimble S8操作快速静默，使测量或监测目标速度能够在静默状态下比常规电动全站仪快40%。同时，它可快速检测到目标移动，及早发出告警。MagDrive磁驱技术的无摩擦运动特点，极大降低了仪器磨损，您可以尽情无忧地一周二十四小时连续使用仪器。

完备的工程应用系统

Trimble S8全站仪与Trimble Survey Controller™外业软件和新近推出的Trimble® 4D Control™软件和谐配合，无缝连接，是特殊应用的完备解决方案。

Trimble S8 全站仪

Trimble S8具有以下独特性能：

- Trimble® FineLock™技术是智能化跟踪传感器，其窄视域可使Trimble S8不受周围棱镜干扰而检测到目标。这一特性可使您更加灵活地安置棱镜，提供了卓越可靠的精度。
- 10 Hz高速同步数据输出使数据采集在动态应用中更加快速、更加准确。例如：在铁路监测中，运送车或ATV可以快速移动，而精度不受影响。

TRIMBLE SURVEY CONTROLLER 外业软件 – 工程模块

现在，Trimble Survey Controller软件提供单独的工程模块。因为Trimble的这个工程解决方案采用Trimble Survey Controller界面，它可使测量业务向工程应用的拓展变得非常容易 – 测量人员不需要学习新的软件。

TRIMBLE 4D CONTROL 软件

Trimble 4D Control是后处理软件，专门为包括监测在内的工程应用而设计。它以JobXML格式单独从Trimble Survey Controller读取，并显示随着时间推移而出现的目标移动。在高可视度界面上显示的结果易于分析。软件可以定制，以提供诸如目标移动的警告和告警等特性。

综合测量

无论是什么应用，Trimble S8全站仪都可提供全面的Trimble® Integrated Surveying™解决方案。

在工程应用中，外业数据流导入到 Trimble 4D Control 软件可作到平滑无缝，一产生结果，便可立即显示出来。在非工程应用中，Trimble S8全站仪可并入到 Trimble 解决方案中，用于更典型的测量应用中。例如：其光学数据可以与GPS和三维扫描数据组合起来，它还可用作 Trimble® I.S.流动站。

灵活机动的Trimble S8是投资的安全保障，确保您的投资获得快速回报。

TRIMBLE S8 DR高精仪

性能

角度测量	
精度(基于DIN18723标准偏差)	1"
角度读数(最小计数)	
标准	1"
跟踪	2"
平均值	0.1"
自动水准补偿器	
类型	中心双轴
精度	0.5"
测程	±6'
距离测量	
精度(标准偏差)	
棱镜模式	
标准	±(1 mm + 1 ppm) ¹
跟踪	±(5 mm + 2 ppm)
DR模式	
标准测量	±(3 mm + 2 ppm)
跟踪	±(10 mm + 2 ppm)
测量时间	
棱镜模式	
标准	2秒
跟踪	0.4秒
平均观测 ¹	每次测量2秒
DR模式	
标准	3–15秒
跟踪	0.4秒
平均观测 ²	每次测量3–15秒
测程(标准晴朗条件 ^{3、4})	
棱镜模式	
单棱镜	3000 m
单棱镜长测程模式	5000 m
三棱镜	5000 m
三棱镜长测程模式	7000 m
最短可能测程	1.5 m
DR模式(一般)	
柯达灰色卡(18%反射) ⁵	>120 m
柯达灰色卡(90%反射) ⁵	>150 m
最短测程	1.5 m
EDM规格	
光源	激光二极管660nm; 棱镜模式为1类激光
	DR模式为2类激光
激光瞄准器同轴(标准)	2类激光
光束发散棱镜模式	
水平	4 cm/100 m
垂直	4 cm/100 m
光束发散DR模式	
水平	2 cm/50 m
垂直	2 cm/50 m
大气改正	-130 ppm ~ 160 ppm 连续
总体规格	
整平	
基座圆水准气泡	8'/2 mm
LC显示屏电子双轴水准分辨率	0.3"
伺服系统	MagDrive磁驱伺服技术,
	伺服/角度综合传感器; 电磁直接驱动
旋转速度	115度/秒
旋转时间(盘左到盘右)	3.2秒
定位速度180度	3.2秒
夹具和慢	速移动伺服驱动, 无限微调

对中

对中系统	Trimble 3爪
光学对点器	内置光学对点器
放大倍数/最短聚焦距离	2.3x/0.5 m–无限
望远镜	
放大倍数	30x
孔径	40 mm
视域	100 m 处为 2.6 m
最短聚焦距离	1.5 m – 无限
照明十字丝	可变(10步)
内置跟踪灯	标准
工作温度	-20 °C ~ +50 °C
防尘防水	IP55
电源	
内置电池	可充电锂电池11.1 V、4.4 Ah
工作时间 ⁶	
一个内置电池	大约6小时
多联电池适配器中三个内置电池	大约18小时
全自动测量托座带一个内置电池	12小时
重量	
仪器(伺服/自动锁定)	5.15 kg
仪器(全自动测量)	5.25 kg
Trimble CU控制器	0.4 kg
基座	0.7 kg
内置电池	0.35 kg
横轴高度	196 mm
通讯	USB、串行、Bluetooth® ⁷
全自动测量	
自动锁定和全自动测程 ⁴	
被动棱镜	500–700 m
Trimble多跟踪目标	800 m
200米处自动锁定瞄准精度(标准偏差) ⁴	
被动棱镜	<2 mm
Trimble多跟踪目标	<2 mm
最短搜索距离	0.2 m
角度读数(最小计数)	
标准	1"
跟踪	2"
平均观测值	0.1"
内置/外接电台类型	2.4 GHz跳频, 扩频电台
搜索时间(一般) ⁸	2–10秒
精细锁定	
到被动棱镜测程(最小–最大) ⁴	20 m–700 m
200米处棱镜之间最小间距	0.5 m
用TRIMBLE多跟踪目标进行GPS搜索/GEOLOCK	
GPS搜索/GeoLock	360度
或已定义水平和垂直搜索窗口	
获得解算时间	15–30秒 ⁹
重获目标时间	< 3秒
测程	自动锁定和全自动测程限值

© 2007, Trimble Navigation Limited 版权所有。Trimble、地球和三角形组合标志是 Trimble Navigation Limited 的商标。在美国和其他国家登记注册。4D Control、FineLock、Integrated Surveying、MagDrive、MultiTrack 和 Trimble Survey Controller 是 Trimble Navigation Limited 的商标。所有其他商标都是各拥有者的财产。PN 022543-410-CN (09/07)

- 1 高精度±(1 mm + 1 ppm)测量温度范围: 5°C ~ 45°C。
- 2 定义的重复测量次数可达99次。
- 3 标准晴朗: 无薄雾, 阴天或适度阳光带微弱热光。
- 4 测程和精度取决于大气条件、棱镜尺寸和背景辐射。
- 5 柯达灰色卡, 目录编号: E1527795。
- 6 -20°C 温度下的容量是 +20°C 温度下容量的75%。
- 7 蓝牙类型可用标准取决于不同国家。详细信息, 请联系当地Trimble授权经销商。
- 8 取决于所选搜索窗口尺寸。
- 9 解算获取时间取决于解算的几何分布和GPS位置质量。

技术规格若有更改, 恕不另行通知。

TRIMBLE 授权经销商



www.trimble.com

美国
Trimble Engineering &
Construction Group
5475 Kellenburger Road
Dayton, Ohio 45424-1099 • USA
免费电话: 800-538-7800
电话: +1-937-245-5154
传真: +1-937-233-9441

中华人民共和国
Trimble 北京代表处
北京市海淀区西直门外大街168号
腾达大厦2602-05
邮政编码: 100044
中华人民共和国
电话: +86-10-8857-7575
传真: +86-10-8857-7161
www.trimble.com.cn

新加坡
Trimble Navigation
Singapore PTE Ltd.
80 Marine Parade Road
#22-06, Parkway Parade
Singapore, 449269 • SINGAPORE
电话: +65-6348-2212
传真: +65-6348-2232